

Yhdensuuntaissiirto

Olkoot (\mathcal{M}, \vec{N}) suunnistettu pinta, $p \in \mathcal{M}$ ja $v_p \in \mathbb{R}_p^3$ annettu vektori pisteessä p (vektorin v_p ei tarvitse olla pinnan \mathcal{M} tangenttivektori). Tällöin vektori

$$(v_p \cdot \vec{N}(p)) \vec{N}(p)$$

on vektorin v_p projektio normaalin $\vec{N}(p)$ suuntaan, ja vektori

$$\top_p v_p := v_p - (v_p \cdot \vec{N}(p)) \vec{N}(p)$$

on vektorin v_p projektio tangenttiavaruuteen $T_p(\mathcal{M})$.

Olkoot $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ pinnan \mathcal{M} C^1 -polku ja \vec{V} pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α , t.s. \vec{V} on kuvaus $I \rightarrow \mathcal{M} \times \mathbb{R}^3$ siten, että

$$\vec{V}(t) \in T_{\alpha(t)}(\mathcal{M}) \quad \text{kaikille } t \in I.$$

MÄÄRITELMÄ 10.1. Tangenttivektorikentän \vec{V} kovariantti derivaatta on

$$\mathbb{D}_t \vec{V} := \top_{\alpha(t)} \vec{V}'(t) = \vec{V}'(t) - (\vec{V}'(t) \cdot \vec{N}(\alpha(t))) \vec{N}(\alpha(t)),$$

missä $\vec{V}'(t) := (\alpha'(t); V'(t))$, kun $\vec{V}(t) = (\alpha(t); V(t))$.

HUOMAUTUKSIA 10.2. a) Koska $\mathbb{D}_t \vec{V}$ on derivaatan $\vec{V}'(t)$ ortogonaaliprojektio tangenttiavaruuteen $T_{\alpha(t)}(\mathcal{M})$, on myös $\mathbb{D}_t \vec{V}$ pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α .

b) C^2 -polun $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ tangenttivektori $\alpha'(t)$ on pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α . Tämän kovariantille derivaatalle on voimassa

$$\begin{aligned} \mathbb{D}_t \alpha' = 0 &\iff \alpha''(t) = (\alpha''(t) \cdot \vec{N}(\alpha(t))) \vec{N}(\alpha(t)) \\ &\iff \alpha''(t) \perp T_{\alpha(t)}(\mathcal{M}) \\ &\iff \alpha \text{ on geodeettinen polku.} \end{aligned}$$

c) Geometrisesti tulkittuna kovariantti derivaatta $\mathbb{D}_t \vec{V}$ ilmaisee vektorin $\vec{V}(t)$ muutosnopeuden *pinnalta* \mathcal{M} *käsin nähtynä*.

Eryteisesti, $\mathbb{D}_t \alpha'$ ilmaisee polun α nopeuden α' muutoksen pinnalta käsin nähtynä. Derivaattaa $\mathbb{D}_t \alpha'$ kutsutaan toisinaan *polun* α *kovariantiksi kiihtyvyydeksi*.

d) Jos \vec{X} on pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä, voidaan sille määritellä kovariantti derivaatta tangenttivektorin $v_p \in T_p(\mathcal{M})$ suuntaan asettamalla

$$\mathbb{D}_{v_p} \vec{X} := \top_p(D_{v_p} \vec{X}) = D_{v_p} \vec{X} - (D_{v_p} \vec{X} \cdot \vec{N}(p)) \vec{N}(p).$$

¹Viimeksi muutettu 24.3.2010.

Vektorikenttä $\vec{X} \circ \alpha$ on pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α , ja sen kovariantille derivaatalle on

$$\mathbb{D}_t(\vec{X} \circ \alpha) = \mathbb{D}_{\alpha'(t)}\vec{X}.$$

Tästä syystä kovariantti derivaattaa $\mathbb{D}_{v_p}\vec{X}$ ei juuri tarvita, koska se voidaan korvata siirtymällä pinnan polkuihin.

LAUSE 10.3. *Olkoot \vec{V} ja \vec{W} pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttiä pitkin polkua $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ ja $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ C^1 -funktio.*

Tällöin

- (i) $\mathbb{D}_t(\vec{V} + \vec{W}) = \mathbb{D}_t\vec{V} + \mathbb{D}_t\vec{W}$;
- (ii) $\mathbb{D}_t(f\vec{V}) = f'(t)\vec{V}(t) + f(t)\mathbb{D}_t\vec{V}$;
- (iii) $\mathbb{D}_t(\vec{V} \cdot \vec{W}) = \mathbb{D}_t\vec{V} \cdot \vec{W}(t) + \vec{V}(t) \cdot \mathbb{D}_t\vec{W}$.

TODISTUS. Jätetään lukijan tehtäväksi. □

Olkoot $p, q \in \mathbb{R}^3$. Sanotaan, että vektorit $(p; v) \in \mathbb{R}_p^3$ ja $(q; w) \in \mathbb{R}_q^3$ ovat euklidisesti yhdensuuntaiset, jos $w = v$. Vastaavasti, vektorikenttä $\vec{V}: I \rightarrow \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ pitkin polkua $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ on euklidisesti yhdensuuntainen, jos sen suuntaosa on vakio, $V(t) = V(t')$, kaikille $t, t' \in I$, kun $\vec{V}(t) = (\alpha(t); V(t))$.

MÄÄRITELMÄ 10.4. *Olkoot $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ pinnan \mathcal{M} C^1 -polku ja \vec{V} pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α .*

Sanotaan, että vektorikenttä \vec{V} on (Levi-Civita-)yhdensuuntainen, jos

$$\mathbb{D}_t\vec{V} = 0 \quad \text{kaikille } t \in I.$$

Siis tangenttivektorikenttä \vec{V} on yhdensuuntainen, jos ja vain jos \vec{V} ”ei näytä muuttuvan pinnalta \mathcal{M} käsin nähtynä”.

LAUSE 10.5. *Olkoot \vec{V} ja \vec{W} pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttiä pitkin polkua $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$. Oletetaan, että \vec{V} ja \vec{W} ovat yhdensuuntaisia.*

Tällöin

- (i) *pituus $\|\vec{V}\|$ on vakio;*
- (ii) *sisätulo $\vec{V} \cdot \vec{W}$ on vakio;*
- (iii) *vektorikenttien \vec{V} ja \vec{W} välinen kulma on vakio (kunhan $\vec{V}(t) \neq 0$ ja $\vec{W}(t) \neq 0$ kaikille $t \in I$);*
- (iv) *summa $\vec{V} + \vec{W}$ on yhdensuuntainen;*
- (v) *vektorikenttä $c\vec{V}$ on yhdensuuntainen kaikille $c \in \mathbb{R}$.*

TODISTUS. Jätetään lukijan tehtäväksi. □

LAUSE 10.6. *Olkoot $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ C^1 -polku, $t_0 \in I$ ja $v \in T_{\alpha(t_0)}(\mathcal{M})$.*

Tällöin on olemassa yksi ja vain yksi pinnan \mathcal{M} C^1 -tangenttivektorikenttä \vec{V} pitkin polkua α siten, että \vec{V} on yhdensuuntainen ja $\vec{V}(t_0) = v$.

TODISTUS. Tangentivektorikentälle \vec{V} on

$$\begin{aligned} \mathbb{D}_t \vec{V} = 0 &\iff \vec{V}'(t) - (\vec{V}'(t) \cdot \vec{N}(\alpha(t))) \vec{N}(\alpha(t)) = 0 \\ &\iff \vec{V}'(t) - (\vec{V} \cdot (\vec{N} \circ \alpha)'(t) - \vec{V}(t) \cdot (\vec{N} \circ \alpha)'(t)) \vec{N}(\alpha(t)) = 0 \\ &\iff \vec{V}'(t) + (\vec{V}(t) \cdot (\vec{N} \circ \alpha)'(t)) \vec{N}(\alpha(t)) = 0. \end{aligned}$$

Siis \vec{V} on yhdensuuntainen, jos ja vain jos \vec{V} toteuttaa differentiaaliyhtälön

$$(10.1) \quad \vec{V}'(t) + (\vec{V}(t) \cdot (\vec{N} \circ \alpha)'(t)) \vec{N}(\alpha(t)) = 0.$$

Koordinaateittain kirjoitettuna yhtälö saa muodon

$$V_j'(t) + \sum_{k=1}^3 V_k(t) (N_k \circ \alpha)'(t) N_j(\alpha(t)) = 0, \quad 1 \leq j \leq 3.$$

Tällä differentiaaliyhtälöryhmällä on yksikäsitteinen alkuehdon $V(t_0) = v$ toteuttava ratkaisu. Koska yhtälö on lineaarinen tuntemattoman funktion V suhteen, on ratkaisu määritelty koko välillä I .

Osoitetaan, että saatu funktio V on pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä. Kun yhtälö (10.1) kerrotaan puolittain vektorilla $\vec{N}(\alpha(t))$, saadaan

$$(\vec{V} \cdot (\vec{N} \circ \alpha))'(t) = \vec{V}'(t) \cdot \vec{N}(\alpha(t)) + \vec{V}(t) \cdot (\vec{N} \circ \alpha)'(t) = 0,$$

joten $\vec{V} \cdot (\vec{N} \circ \alpha)$ on vakio. Mutta $\vec{V}(t_0) \cdot (\vec{N} \circ \alpha)'(t_0) = v \cdot \vec{N}(p) = 0$, joten $\vec{V} \cdot (\vec{N} \circ \alpha) \equiv 0$. Siis $\vec{V}(t) \in T_{\alpha(t)}(\mathcal{M})$ kaikille $t \in I$. \square

SEURAUUS 10.7. *Olkoot $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ pinnan \mathcal{M} geodeettinen polku siten, että $\alpha'(t) \neq 0$ kaikille $t \in I$, ja \vec{V} pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α .*

Tällöin \vec{V} on yhdensuuntainen, jos ja vain jos

- (i) *pituus $\|\vec{V}\|$ on vakio, ja*
- (ii) *vektoreiden $\vec{V}(t)$ ja $\alpha'(t)$ välinen kulma on vakio.*

TODISTUS. \Rightarrow : Lause 10.5, kohdat (i) ja (iii).

\Leftarrow : Olkoon δ vektoreiden $\vec{V}(t)$ ja $\alpha'(t)$ välinen kulma. Tällöin

$$\cos \delta = \frac{\vec{V}(t) \cdot \alpha'(t)}{\|\vec{V}(t)\| \|\alpha'(t)\|}.$$

Oletuksen mukaan δ on muuttujan t funktiona vakio. Samoin $t \mapsto \|\vec{V}(t)\| =: a$ on vakio. Geodeettiselle polun vauhti $t \mapsto \|\alpha'(t)\| =: b$ on vakio.

Olkoot $t_0 \in I$ ja $v \in T_{\alpha(t_0)}(\mathcal{M})$ yksikkövektori siten, että $v \perp \alpha'(t_0)$. Olkoon \vec{W} lauseen 10.6 mukainen pinnan \mathcal{M} tangenttivektorikenttä pitkin polkua α siten, että \vec{W} on yhdensuuntainen ja $\vec{W}(t_0) = v$. Tällöin $\|\vec{W}(t)\| = 1$ ja $\vec{W}(t) \cdot \alpha'(t) = 0$ kaikille $t \in I$ (lause 10.5), joten $\{\vec{W}(t), \alpha'(t)\}$ on tangenttiavaruuden $T_{\alpha(t)}(\mathcal{M})$ ortogonaalinen kanta kaikille $t \in I$.

Siis, on olemassa jatkuvat funktiot $f, g: I \rightarrow \mathbb{R}$ siten, että

$$\vec{V}(t) = f(t) \alpha'(t) + g(t) \vec{W}(t).$$

Nyt

$$\cos \delta = \frac{\vec{V}(t) \cdot \alpha'(t)}{\|\vec{V}(t)\| \|\alpha'(t)\|} = \frac{f(t) \alpha'(t) \cdot \alpha'(t)}{a b} = f(t) b/a$$

ja

$$\|\vec{V}(t)\|^2 = f(t)^2 \|\alpha'(t)\|^2 + g(t)^2 \|\vec{W}(t)\|^2 = f(t)^2 b^2 + g(t)^2.$$

Näistä seuraa, että f on vakio, ja jatkuvuuden perusteella, että g on vakio.

Siis \vec{V} on yhdensuuntaisten tangenttivektorikenttien α' ja \vec{W} lineaarikombinaatio vakiokertoimin. Tällöin \vec{V} on yhdensuuntainen. \square

MÄÄRITELMÄ 10.8. Olkoot (\mathcal{M}, \vec{N}) suunnistettu pinta ja $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathcal{M}$ pinnan \mathcal{M} C^1 -polku sekä $p := \alpha(a)$, $q := \alpha(b)$.

Olkoon $v_p \in T_p(\mathcal{M})$. Asetetaan

$$\mathbb{P}_\alpha(v_p) := \vec{V}(b) \in T_q(\mathcal{M}),$$

missä \vec{V} on pinnan \mathcal{M} yhdensuuntainen tangenttivektorikenttä pitkin polkua α , jolle $\vec{V}(a) = v_p$. Kuvaus

$$\mathbb{P}_\alpha: T_p(\mathcal{M}) \rightarrow T_q(\mathcal{M})$$

on pinnan \mathcal{M} yhdensuuntaissiirto pitkin polkua α .

ESIMERKKI 10.9 (Yhdensuuntaissiirto pallolla pitkin pituuspiirejä). Pallokoordinaattien

$$\varphi: (-\pi, \pi) \times (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) \rightarrow S^2, \quad \varphi(\theta, t) := (\cos t \cos \theta, \cos t \sin \theta, \sin t),$$

avulla pallon S^2 θ . pituuspiiri on

$$\alpha_\theta(t) := \varphi(\theta, t) = (\cos t \cos \theta, \cos t \sin \theta, \sin t).$$

Olkoon $\delta \in \mathbb{R}$. Pallon pituuspiirin α_θ tangenttivektori on yhdensuuntainen pitkin pituuspiiriä α_θ . Koska vektorikenttä $V_{\theta, \delta}$,

$$V_{\theta, \delta}(t) := (\cos \delta) \alpha'_\theta(t) + (\sin \delta) J_{\alpha_\theta(t)}(\alpha'_\theta(t)),$$

muodostaa vakiokulman δ pituuspiirin α_θ kanssa ja sen pituus on vakio $= \|\alpha'_\theta(t)\| = 1$, on $V_{\theta, \delta}$ yhdensuuntainen pitkin pituuspiiriä α_θ .

Koska

$$V_{\theta, \delta}(t) = (-\cos \theta \cos \delta \sin t + \sin \theta \sin \delta, -\cos \theta \sin \delta - \sin \theta \cos \delta \sin t, \cos \delta \cos t),$$

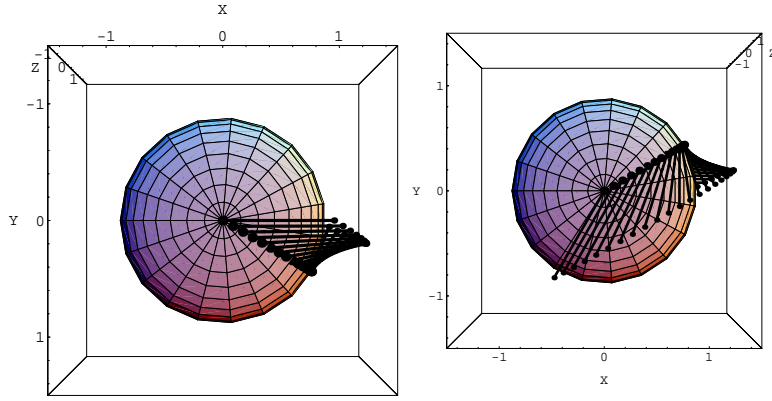
on etelänavalla

$$V_{\theta, \delta}(-\frac{\pi}{2}) = (\cos(\theta - \delta), \sin(\theta - \delta), 0)$$

ja pohjoisnavalla

$$V_{\theta, \delta}(\frac{\pi}{2}) = (-\cos(\theta + \delta), -\sin(\theta + \delta), 0) = (\cos(\theta + \delta + \pi), \sin(\theta + \delta + \pi), 0).$$

Yhdensuuntaissiirto riippuu siis käytetystä polusta.



KUVA 1. Yhdensuuntaissiirto pallolla pitkin pituuspiirejä. Pallo ja vektorikenttä $V_{\theta,\delta}$ nähtynä etelänavalta (vasen kuva) ja pohjoisnavalta (oikea kuva). Kuvissa $\theta = \delta = \pi/6$. Huomaa, että y -akselin suunta on vastakkainen etelä- ja pohjoisnavalta nähtynä.

Ennenkuin selvitetään, miten vektorikentät muuttuvat, kun niitä siirretään yhdensuuntaisesti pitkin leveyspiirejä, tarkastellaan hieman yleisiä apuvälineitä.

Olkoot $\alpha: I \rightarrow \mathcal{M}$ pinnan polku ja \vec{X} pinnan yksikkötangenttivektorikenttä pitkin polkua α .² Jokaiselle $p \in \mathcal{M}$ olkoon $J_p: T_p(\mathcal{M}) \rightarrow T_p(\mathcal{M})$ kierto kulman $\frac{\pi}{2}$ verran, $J_p v_p = \vec{N}(p) \times v_p$. Tällöin $\mathbb{D}_t \vec{X} \perp \vec{X}(t)$ kaikille $t \in I$, joten on olemassa funktio $\omega = \omega_{\vec{X}}: I \rightarrow \mathbb{R}$ siten, että³

$$\mathbb{D}_t \vec{X} = \omega(t) (J\vec{X})(t),$$

missä $(J\vec{X})(t) := J_{\alpha(t)} \vec{X}(t)$.

Vastaavasti, $\mathbb{D}_t (J\vec{X}) \perp (J\vec{X})(t)$. Koska $\vec{X}(t) \cdot (J\vec{X})(t) = 1$ kaikille $t \in I$, on $(\mathbb{D}_t \vec{X}) \cdot (J\vec{X})(t) + \vec{X}(t) \cdot \mathbb{D}_t (J\vec{X}) = 0$. Siis

$$(10.2) \quad \begin{cases} \mathbb{D}_t \vec{X} = \omega(t) (J\vec{X})(t), \\ \mathbb{D}_t (J\vec{X}) = -\omega(t) \vec{X}(t). \end{cases}$$

LEMMA 10.10. *Olkoot \vec{Y} pinnan \mathcal{M} yksikkötangenttivektorikenttä pitkin polkua α ja δ vektorikenttien \vec{X} ja \vec{Y} välinen differentioituva kulmafunktio,*

$$\vec{Y}(t) = \cos \delta(t) \vec{X}(t) + \sin \delta(t) (J\vec{X})(t), \quad t \in I.$$

Tällöin

$$\mathbb{D}_t \vec{Y} = (\delta'(t) + \omega(t)) (J\vec{Y})(t).$$

²Tällainen vektorikenttä on helppo saada aikaiseksi ainakin jokaisessa karttaympäristössä $\varphi(\mathcal{U}) \subset \mathcal{M}$: jos $\vec{X}^\varphi := E_1^\varphi / \|E_1^\varphi\|$, niin $\vec{X} := (\vec{X}^\varphi \circ \varphi^{-1}) \circ \alpha$ käy.

³Jos tarkastellaan karttaympäristössä $\varphi(\mathcal{U}) \subset \mathcal{M}$ määriteltyä yksikkötangenttivektorikenttää \vec{X} , on sen kovariantille derivaatalle tangenttivektorin $v_p \in T_p(\mathcal{M})$ suuntaan $\mathbb{D}_{v_p} \vec{X} = \vec{\omega}(v_p) (J\vec{X})(p)$, missä $\vec{\omega}: T_p(\mathcal{M}) \rightarrow \mathbb{R}$. Vastaavasti saadaan $\mathbb{D}_{v_p} (J\vec{X}) = -\vec{\omega}(v_p) \vec{X}(p)$. Kuvaus $\vec{\omega}: T_p(\mathcal{M}) \rightarrow \mathbb{R}$ on lineaarinen ja nimeltään vektorikentän \vec{X} määräämä konnektiomuoto.

TODISTUS. Suoraan laskemalla (apuna lause 10.3, yhtälöt (10.2) ja $J^2 = -\mathbb{I}$)

$$\begin{aligned}
\mathbb{D}_t \vec{Y} &= -\delta'(t) \sin \delta(t) \vec{X}(t) + \cos \delta(t) \mathbb{D}_t \vec{X} \\
&\quad + \delta'(t) \cos \delta(t) (J\vec{X})(t) + \sin \delta(t) \mathbb{D}_t (J\vec{X}) \\
&= -\delta'(t) \sin \delta(t) \vec{X}(t) + \cos \delta(t) (\omega(t) (J\vec{X})(t)) \\
&\quad + \delta'(t) \cos \delta(t) (J\vec{X})(t) + \sin \delta(t) (-\omega(t) \vec{X}(t)) \\
&= (\delta'(t) + \omega(t)) (-\sin \delta(t) \vec{X}(t) + \cos \delta(t) (J\vec{X})(t)) \\
&= (\delta'(t) + \omega(t)) (J\vec{Y})(t). \quad \square
\end{aligned}$$

SEURAUUS 10.11. *Edellisen lemmän oletuksien ja merkinnöiden: Vektorikenttä \vec{Y} on yhdensuuntainen pitkin polkua α , jos ja vain jos*

$$\delta'(t) + \omega(t) = 0 \quad \text{kaikille } t \in I.$$

SEURAUUS 10.12. *Edellisen lemmän oletuksien ja merkinnöiden: Jos vektorikenttä \vec{Y} on yhdensuuntainen pitkin polkua α , niin parametrivälillä $a \leq t \leq b$ vektorikenttien \vec{X} ja \vec{Y} välinen kulma muuttuu*

$$\delta(b) - \delta(a) = - \int_a^b \omega(t) dt.$$

Kovariantin derivaatan avulla yksikkövauhtisen polun α geodeettinen kaarevuus on

$$\varkappa_g(t) = (\mathbb{D}_t \alpha') \cdot J_{\alpha(t)} \alpha'(t).$$

Kun lemmaa 10.11 sovelletaan vektorikenttään $\vec{Y} = \alpha'$, saadaan

SEURAUUS 10.13. *Lemman 10.11 oletuksien ja merkinnöiden: Yksikkövauhtisen polun α geodeettinen kaarevuus on*

$$\varkappa_g(t) = \delta'(t) + \omega(t),$$

missä δ on vektorikenttien \vec{X} ja α' välinen kulmafunktio.

SEURAUUS 10.14. *Edellisen seurauksen oletuksien ja merkinnöiden: Jos α on yksikkövauhtinen, niin parametrivälillä $a \leq t \leq b$ vektorikenttien \vec{X} ja α' välinen kulma muuttuu*

$$\delta(b) - \delta(a) = \int_a^b \varkappa_g(t) dt - \int_a^b \omega(t) dt.$$

ESIMERKKI 10.15 (Yhdensuuntaissiirto pallolla pitkin leveyspiirejä). Pallokoordinaattien avulla t . leveyspiiri on

$$\beta_t(\theta) = (\cos t \cos \theta, \cos t \sin \theta, \sin t).$$

Leveyspiirin β_t vauhti $\|\beta'_t(\theta)\| = \cos t$ on vakio, joten sovelletaan lemmaa 10.10 vektorikenttään

$$\vec{X}(\theta) := \frac{1}{\cos t} \beta'_t(\theta) = (\beta_t(\theta); (-\sin \theta, \cos \theta, 0)).$$

Tälle vektorikentälle

$$\omega(\theta) = (\mathbb{D}_\theta \vec{X}) \cdot (J\vec{X})(\theta) = \sin t.$$

Seurauksen 10.11 mukaan vektorikenttä \vec{Y} ,

$$\vec{Y}(\theta) := \cos \delta(t) \vec{X}(\theta) + \sin \delta(t) (J\vec{X})(\theta),$$

on yhdensuuntainen pitkin leveyspiiriä β_t , kun sen ja leveyspiirin β_t välinen kulma δ valitaan niin, että $\delta'(\theta) = -\sin t$, t.s. $\delta = \delta(\theta) = -\theta \sin t$.

Nyt $(J\vec{X})(\theta) = (-\cos \theta \sin t, -\sin t \sin \theta, \cos t)$, joten

$$\begin{aligned} \vec{Y}(\theta) = & (-\cos(\theta \sin t) \sin \theta + \cos \theta \sin t \sin(\theta \sin t), \\ & \cos \theta \cos(\theta \sin t) + \sin t \sin \theta \sin(\theta \sin t), \\ & -\cos t \sin(\theta \sin t)), \end{aligned}$$

ja Greenwichin pituuspiirillä

$$\vec{Y}(0) = (0, 1, 0)$$

sekä uudestaan Greenwichin pituuspiirillä

$$\vec{Y}(2\pi) = (\sin t \sin(2\pi \sin t), \cos(2\pi \sin t), -\cos t \sin(2\pi \sin t)).$$

Yhden leveyspiirin kierroksen jälkeen leveyspiirin ja vektorin $\vec{Y}(\theta)$ välinen kulma on muuttunut kulman $-2\pi \sin t$ verran.

Edellä on tarkasteltu vain C^1 -polkuja pitkin tapahtuvaa yhdensuunssiirtoa. Olkoot nyt $p, q \in \mathcal{M}$, ja $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathcal{M}$ paloittain C^1 -polku, jolle $p := \alpha(a)$, $q := \alpha(b)$. Siis on olemassa välin $[a, b]$ jako $a = t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_k < t_{k+1} = b$ siten, että $\alpha|_{[t_j, t_{j+1}]}$ on C^1 -polku kaikille $j \in \{0, 1, \dots, k\}$.

Yhdensuuntaissiirto pitkin polkua α määritellään seuraavasti: Olkoon $v \in T_p(\mathcal{M})$. Asetetaan

$$\begin{aligned} v_1 &:= \mathbb{P}_{\alpha|_{[t_0, t_1]}}(v), \\ v_2 &:= \mathbb{P}_{\alpha|_{[t_1, t_2]}}(v_1), \\ v_{k+1} &:= \mathbb{P}_{\alpha|_{[t_k, t_{k+1}]}}(v_k), \end{aligned}$$

ja

$$\mathbb{P}_\alpha(v) := v_{k+1} \in T_q(\mathcal{M}).$$

LAUSE 10.16. *Olkoot (\mathcal{M}, \vec{N}) suunnistettu pinta ja $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathcal{M}$ pinnan \mathcal{M} paloittain C^1 -polku pisteestä $p = \alpha(a)$ pisteeseen $q = \alpha(b)$.*

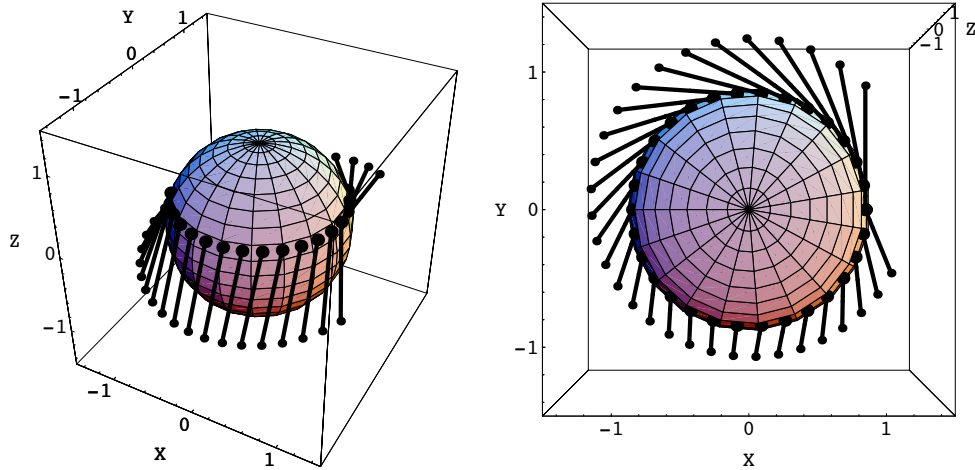
Olkoon $\mathbb{P}_\alpha: T_p(\mathcal{M}) \rightarrow T_q(\mathcal{M})$ yhdensuuntaissiirto pitkin polkua α ,

Tällöin

- (i) \mathbb{P}_α on lineaarikuvaus;
- (ii) \mathbb{P}_α on bijektio; ja
- (iii) $\mathbb{P}_\alpha(v) \cdot \mathbb{P}_\alpha(w) = v \cdot w$ kaikille $v, w \in T_p(\mathcal{M})$.

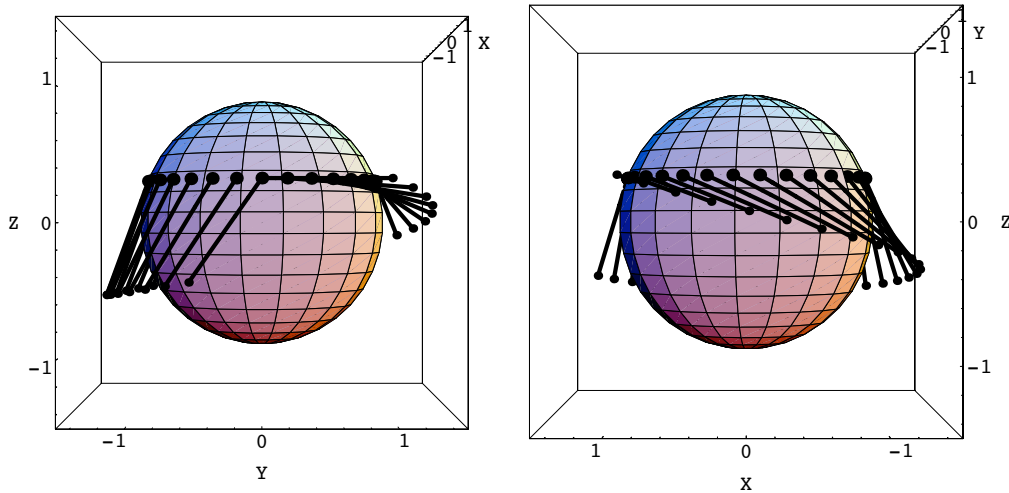
TODISTUS. Kohta (i) seuraa helposti siitä, että jos \vec{V} ja \vec{W} ovat yhdensuuntaisia pitkin polkua α , niin $\vec{V} + \vec{W}$ ja $c\vec{V}$, $c \in \mathbb{R}$, ovat yhdensuuntaisia.

Kohta (iii) seuraa siitä, että jos \vec{V} ja \vec{W} ovat yhdensuuntaisia pitkin polkua α , niin $\vec{V} \cdot \vec{W}$ on vakio.



KUVA 2. Yhdensuuntaissiirto pallolla pitkin leveyspiirejä.

Kuvissa $t = \pi/9$, jolloin leveyspiirin $\beta_t(\theta)$ ja vektorin $\vec{Y}(\theta)$ välinen kulma $\delta(\theta) = -\theta \sin t$ muuttuu arvosta $\delta = 0$ arvoon $\delta = -2\pi \sin(\pi/9) \approx -2.15$, kun leveyspiiri kierretään kerran ympäri. Oikeassa kuvassa pallo ja vektorikenttä \vec{Y} nähtynä pohjoisnavalta.



KUVA 3. Pallo ja vektorikenttä \vec{Y} nähtynä x -akselin suunnasta (vasen kuva; Greenwichin pituuspiiri keskellä) ja y -akselin suunnasta (oikea kuva; Greenwichin pituuspiiri vasemmalla).

Kohtaa (ii) varten todetaan, että jos $\mathbb{P}_\alpha(v) = 0$, niin $0 = \|\mathbb{P}_\alpha(v)\|^2 = \|v\|^2$ kohdan (iii) nojalla. Siis $v = 0$, joten \mathbb{P}_α on injektio. Mutta lineaarinen injektio $\mathbb{P}_\alpha: T_p(\mathcal{M}) \rightarrow T_q(\mathcal{M})$, missä $T_p(\mathcal{M})$ ja $T_q(\mathcal{M})$ ovat samanulotteisia vektoriavaruuksia, on dimensiolauseen nojalla myös surjektio. \square