



Lineaariset Lien ryhmät

6.2.2012 / Harjoitus 3 Ratkaisut

Kvaternioiden vinokunta \mathbb{H} on reaalinen 4-ulotteinen vektoriavaruus $\langle 1, i, j, k \rangle$, jossa *imaginaariset kvaterniot* muodostavat 3-ulotteisen aliavaruuden $\langle 1, i, j, k \rangle \sim \mathbb{R}^3$. Se ei ole multiplikaatiivinen aliryhmä, mutta **yksikkökvaterniolla** $q \in \text{SU}(2)$ **konjugointi** $q' \mapsto qq'q^{-1}$ **kuva** **imaginaarisen kvaternion imaginaariseksi kvaternioksi, jolla on sama normi**. Erityisesti yksikkökvaterniolla konjugointi kuvaa \mathbb{R}^3 :n lineaarisesti ja isometrisesti itselleen — se on itse asiassa \mathbb{R}^3 :n kierto! Tämä yhteys määrittelee ryhmähomomorfismin $\text{SU}(2) \rightarrow \text{SO}(3)$.

1. Määrää em. homomorfismin ydin ja kuvajoukko. Ovatko ryhmät $\text{SU}(2)$ ja $\text{SO}(3)$ isomorfiset?

Ratkaisu: Ei uutta asiaa, vaan kertaus (jota tarvitaan muissa tehtävissä). Ydin: Millä yksikkökvaternioilla $q = a + bi + cj + dk \in \mathbb{H}$ on $q' \mapsto qq'q^{-1}$ identtinen kuvaus? Kaikilla $q' \in H$ oltava $qq'q^{-1} = q'$. Koska yksikkökvaterniolla on $1 = |q|^2 = qq$ ja siis $q^{-1} = \bar{q}$, on kaikilla $q' \in H$ oltava $qq'\bar{q} = q'$.

Erityisesti $qi\bar{q} = i$ eli

$$(a + bi + cj + dk)i(a - bi - cj - dk) = i, \text{ eli, (koska } ij=-ji \text{ ja } ik=-ki)$$

$$i(a + bi - cj - dk)(a - bi - cj - dk) = i, \text{ eli}$$

$$(a + bi - cj - dk)(a - bi - cj - dk) = 1, \text{ eli}$$

$$(a + bi - cj - dk) = (a - bi - cj - dk)^{-1} = (a - bi + cj + dk)^{-1}, \text{ eli } c = d = 0.$$

Vastaavasti kommutoiivat j :n kanssa vain muotoa $a + cj$ olevat kvaterniot, joten kaikkien kanssa kommutoivia ovat vain reaaliset kvaterniot $q = a$. Koska oletettiin, että $|q| = 1$ jäävät vain $q = \pm 1$. Nämä kelpavat tietenkin. Homomorfismin ydin on $\{1, -1\}$.

Luennolla todistettiin, että jokainen kierto $\in \text{SO}(3)$ on tätä tyyppiä, joten kuvaus on surjektio.

Voisivatko yksikkökvaternioiden ryhmä $\text{SU}(2)$ ja kiertoryhmä $\text{SO}(3)$ olla isomorfiset? Ainakaan edellä konstruoitu homomorfismi ei ole injektio, siis ei isomorfismi. Voisivatko siis $\text{SU}(2)$ ja $\text{SO}(3)$ olla isomorfiset jollain toisella kuvauksella? Eivät voi, sillä $\text{SO}(3)$ on yksinkertainen, mutta $\text{SU}(2)$:lla on epätriviaali normaali aliryhmä — edellisen homomorfismin ydin — $\{1, -1\}$.

2. a) Tarkastellaan avaruuden \mathbb{R}^4 kiertoja. Olkoon (e_1, \dots, e_4) ortonormaali kanta. Mikä matriisi edustaa lineaarikuvausta $\mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, joka kiertää $(x_1 - x_2)$ -tasoa kulman ϕ verran ja kiinnittää kaksi muuta koordinaattiakselia. b) Entä jos kierretään $(x_3 - x_4)$ -tasoa kulman ϕ verran ja kiinnitetään kaksi muuta koordinaattiakselia?

Ratkaisu: a)
$$\begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 b)
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos \phi & -\sin \phi \\ 0 & 0 & \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix}$$

3. Etsi edellisen tehtävän avulla $\text{SO}(4)$:n aliryhmä, joka on isomorfinen torusryhmän $\mathbb{T}^2 = \text{SO}(2) \times \text{SO}(2)$ kanssa. (Tämä ilmaistaan sanomalla: "Etsi $\text{SO}(4)$:stä \mathbb{T}^2 .")

Ratkaisu: Sellainen on injektiivisen isomorfismin

$$(\phi, \psi) \mapsto \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos \psi & -\sin \psi \\ 0 & 0 & \sin \psi & \cos \psi \end{pmatrix}$$

kuvajoukko.

4. ”Todista yhdellä sanalla”, että ryhmät \mathbb{S}_3 (eli $SU(2)$) ja \mathbb{S}_1^3 (eli $SO(2) \times SO(2) \times SO(2)$) eivät ole isomorfiset.

Ratkaisu: Tehtävän idea on varoittaa harhaanjohtavista merkinnöistä. Ryhmää \mathbb{S}_3 merkitään kirjallisuudessa usein, jopa yleensä \mathbb{S}^3 , onhan se 3-ulotteinen ”sfääri”!

Ratkaisu: Eri keskusta! (On muitakin ilmeisiä eroja)

5. Olkoon $v = (a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ ja $\|(a, b, c)\| = 1$ sekä T taso $(a, b, c)^\perp$. Peilaus tason T suhteen on lineaarikuvaus. Mikä on sen matriisi?

Ratkaisu: Vektorin $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ ortogonaalinen projektio yksikkövektorille v on $(u|v)v$ ja etsitty peilikuva siis $u - 2(u|v)v$, joka koordinaatein on $(x, y, z) - 2(ax + by + cz)(a, b, c) = (x - 2(ax + by + cz)a, y - 2(ax + by + cz)b, z - 2(ax + by + cz)c) = ((1 - 2a^2)x - 2aby - 2acz, -2abx + (1 - 2b^2)y - 2bcz, -2acx - 2bcy + (1 - 2c^2)z)$. Matriisi on siis

$$\begin{pmatrix} 1 - 2a^2 & -2ab & -2ac \\ -2ab & 1 - 2b^2 & -2bc \\ -2ac & -2bc & 1 - 2c^2 \end{pmatrix} = \mathbf{1} - 2 \begin{pmatrix} a^2 & ab & ac \\ ab & b^2 & bc \\ ac & bc & c^2 \end{pmatrix}$$

Tulos on odotetusti symmetrinen, sillä tietenkin peilaus on (ortogonaalisesti) diagonalisoituva (ominaisarvoin 1 ja -1).

6. Olkoon $A, B \in GL(n, \mathbb{R})$.

a) Olkoon $\phi : [0, 1] \rightarrow GL(n, \mathbb{R})$ polku eli jatkuva kuvaus, joka yhdistää A :n ykkösmatriisiin, siis $\phi(0) = 1$ ja $\phi(1) = A$. Konstruoi $GL(n, \mathbb{R})$:ssa polku, joka yhdistää A^{-1} :n ykkösmatriisiin.

b) Olkoon lisäksi $\psi : [0, 1] \rightarrow GL(n, \mathbb{R})$ polku eli jatkuva kuvaus, joka yhdistää A :n ykkösmatriisiin, siis $\psi(0) = 1$ ja $\psi(1) = B$. Konstruoi $GL(n, \mathbb{R})$:ssa polku, joka yhdistää AB :n ykkösmatriisiin.

c) Osoita, että aliryhmän $G \subset GL(n, \mathbb{R})$ ykkösalkion sisältävä polkuyhtenäinen komponentti on G :n aliryhmä.

Ratkaisu:

a) $\theta : [0, 1] \rightarrow GL(n, \mathbb{R}) : t \mapsto \phi(t)^{-1}$ on $GL(n, \mathbb{R})$:ssa polku, joka yhdistää A^{-1} :n ykkösmatriisiin.

b) $\theta : [0, 1] \rightarrow GL(n, \mathbb{R}) : t \mapsto \phi(t)\psi(t)$ on $GL(n, \mathbb{R})$:ssa polku, joka yhdistää AB :n ykkösmatriisiin.

c) Osoita, että aliryhmän $G \subset GL(n, \mathbb{R})$ ykkösalkion sisältävä polkuyhtenäinen komponentti K_1 on G :n aliryhmä.

I Neutraalialkio kuuluu ykkösalkion sisältävään polkuyhtenäinen komponenttiin K_1 .

II Jos matriisi A kuuluu komponenttiin K_1 , niin on olemassa polku, joka yhdistää A :n ykkösmatriisiin, ja siis a) mukaan myös polku, joka yhdistää A^{-1} :n ykkösmatriisiin, jolloin $A^{-1} \in K_1$.

III Jos matriisit A ja B kuuluvat komponenttiin K_1 , niin on olemassa polku, joka yhdistää A :n ykkösmatriisiin, ja polku, joka yhdistää B :n ykkösmatriisiin, joten b) mukaan on myös polku, joka yhdistää AB :n ykkösmatriisiin, jolloin $AB \in K_1$.

Tulos on merkillepantava!

7. (Jatkoksi tehtäville 5-7/2) a) Osoita, että kompleksinen 2×2 -matriisi A on kompleksio-
ortogonaalinen eli muotoa $\begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix}$ tasan silloin, kun $JAJ^{-1} = \bar{A}$, missä $J =$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

b) Olkoon A_{2n} kompleksinen $2n \times 2n$ -matriisi. Osoita, että A_{2n} on kvaternio- $n \times n$ -
matriisi jos ja vain jos $J_{2n}A_{2n}J_{2n}^{-1} = \bar{A}_{2n}$, missä J_{2n} on kompleksinen $2n \times 2n$ -matriisi

$$\begin{pmatrix} J & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & J \end{pmatrix}, \text{ missä } J = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

c) Osoita, että tällöin $\det A_{2n}$ on reaalityyppinen luku (, joten tapauksessa $A_{2n} \in \text{Sp}(n)$ on $\det A_{2n} = \pm 1$.)

Ratkaisu:

a) Jos A on kompleksio-ortogonaalinen, niin

$$JA = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\bar{b} & \bar{a} \\ -a & -b \end{pmatrix}$$

ja

$$\bar{A}J = \begin{pmatrix} \bar{a} & \bar{b} \\ -b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\bar{b} & \bar{a} \\ -a & -b \end{pmatrix}, \text{ siis sama.}$$

Jos taas oletetaan, että matriisilla $B = \begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} + x & \bar{a} + y \end{pmatrix}$ pätee $JB = \bar{B}J$, niin
käytetään hyväksi tietoa, että $B = A + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ x & y \end{pmatrix}$ ja lasketaan edellistä kohtaa käyttäen

$$JB = JA + J \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ x & y \end{pmatrix} = \bar{A}J + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ x & y \end{pmatrix} = \bar{A}J + \begin{pmatrix} x & y \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ ja}$$

$\bar{B}J = \bar{A}J + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \bar{x} & \bar{y} \end{pmatrix} J = \bar{A}J + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \bar{x} & \bar{y} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \bar{A}J + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -\bar{y} & \bar{x} \end{pmatrix}$. Nämä ovat samat
vain, kun $x = y = 0$.

b) Kvaterniot ovat määritelmänsä mukaan täsmälleen muotoa $\begin{pmatrix} a & b \\ -\bar{b} & \bar{a} \end{pmatrix}$, siis samo-
ja kuin kompleksiset ortogonaalimatriisit, joten väite pätee tapauksessa $n = 1$. Muille
 n huomataan, että kompleksinen $2n \times 2n$ -matriisi A on muotoa

$$A = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \dots & C_{1n} \\ C_{21} & C_{22} & \dots & C_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{n1} & C_{n2} & \dots & C_{nn} \end{pmatrix}$$

missä kukin C_{ij} on kompleksinen 2×2 -matriisi. Koska matriisit voi kertoa lohkoit-
tain, niin

$$J_{2n}A = \begin{pmatrix} J & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & J \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \dots & C_{1n} \\ C_{21} & C_{22} & \dots & C_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{n1} & C_{n2} & \dots & C_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} JC_{11} & JC_{12} & \dots & JC_{1n} \\ JC_{21} & JC_{22} & \dots & JC_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ JC_{n1} & JC_{n2} & \dots & JC_{nn} \end{pmatrix} \text{ ja}$$

$$\overline{A}J_{2n} = \begin{pmatrix} \overline{C}_{11} & \overline{C}_{12} & \dots & \overline{C}_{1n} \\ \overline{C}_{21} & \overline{C}_{22} & \dots & \overline{C}_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \overline{C}_{n1} & \overline{C}_{n2} & \dots & \overline{C}_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} J & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & J \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \overline{C}_{11}J & \overline{C}_{12}J & \dots & \overline{C}_{1n}J \\ \overline{C}_{21}J & \overline{C}_{22}J & \dots & \overline{C}_{2n}J \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \overline{C}_{n1}J & \overline{C}_{n2}J & \dots & \overline{C}_{nn}J \end{pmatrix}$$

Nämä matriisit ovat a)-kohdan mukaan samat aina ja vain, kun jokainen C_{ij} on kvaternio. \square

c) Kvaternion determinantti on tunnetusti/selvästi positiiviluku, siis reaalinen. Näin on tapaus $n = 1$ selvä. Yleinen tapaus ei heti palaudu tähän, mutta laskun alkuosa antaa aiheen seuraavaan ideaan:

$$\det J \det A = \det JA = \det \overline{A} \det J \in \mathbb{C}, \text{ joten } \det A = \det \overline{A} = \overline{\det A}. \quad \square$$

8. Tehtävän 1. mukaan on olemassa luonnollinen kaksi yhteen - homomorfismi $SU(2) \rightarrow SO(3)$.

a) *Keksi esimerkki toruksesta $\mathbb{T}^1 \subset SU(2)$. (Kaikki isomorfiaa vaille.)*

b) *Todista, että löytämäsi (ja itse asiassa jokainen) $\mathbb{T}^1 \subset SU(2)$ on maksimaalinen, näyttämällä, että jos $\mathbb{T}^1 \subset T^2 \subset SU(2)$, niin on olemassa $\mathbb{T}^1 \subset T^2 \subset SO(3)$.*

c) *Osoita, että $\mathbf{Z}(SU(2)) = \{1, -1\}$.*

Ratkaisu: a) $SU(2)$ (eli $Spin(3)$) muodostuu kaikista yksikkökvaternioista. Niiden joukkoon sisältyy yksiulotteinen torus eli ympyrä $\mathbb{T}^1 = \{\cos \phi + \mathbf{i} \sin \phi \in \mathbb{H} \mid \phi \in \mathbb{R}\}$, joka todella myös on aliryhmä (ja topologinen aliavaruus. \mathbf{i} :n rooliin kävisi yhtä lailla mikä tahansa imaginaarinen yksikkökvaternio \mathbf{u} , mutta valitaan nyt näin.)

b) Tehtävässä määritelty *peitekuvaus* $F : SU(2) \rightarrow SO(3) : q' \mapsto qq'q^{-1}$ on 2-1 ryhmähomomorfismi ja kuvaa yksikkökvaterniot $\pm(\cos \phi + \mathbf{u} \sin \phi)$ (ja vain ne) kierroksi kulman 2ϕ verran (imaginaarisen kvaternion eli) vektorin $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^3$ ympäri.

Kohdan a) toruksen eli ympyrän \mathbb{T}^1 kuva on siten $SO(3)$:n ympyrä, siis torus ($\sim \mathbb{T}^1$), joka muodostuu kaikista kierroista akselin \mathbf{i} ympäri, ja kuvapiste $F(\cos \phi + \mathbf{i} \sin \phi)$ kiertää sen kahdesti, kun $\cos \phi + \mathbf{i} \sin \phi$ kiertää \mathbb{T}^1 :n yhden kerran.

Tiedämme, että torus $F(\mathbb{T}^1) \subsetneq F(\mathbb{T}) \subset SO(3)$ on maksimaalinen. On osoitettava, että $SU(2)$:n torus \mathbb{T}^1 on maksimaalinen. Jos olisi olemassa torus $\mathbb{T}^1 \subsetneq \mathbb{T} \subset SU(2)$, niin olisi $F(\mathbb{T}^1) \subsetneq F(\mathbb{T}) \subset SO(3)$, mikä on mahdotonta, jos $F(\mathbb{T}) \subset SO(3)$ on torus. (Aito inkluusio säilyy siksi, että jos $x \in \mathbb{T} \setminus \mathbb{T}^1$, niin $F(x) \in F(\mathbb{T}) \setminus F(\mathbb{T}^1)$, sillä muuten on olemassa $y \in \mathbb{T}^1$, jolla $F(x) = F(y)$, jolloin $x = -y$, sillä tehtävän 1 nojalla $x = \pm y$ ja selvästi $x \neq y$. Mutta nyt pä torus \mathbb{T}^1 on origokeskinen ympyrä, joten $y \in \mathbb{T}^1 \implies x = -y \in \mathbb{T}^1$. Mahdotonta.)

Torushan $F(\mathbb{T})$ on, mutta itse asiassa riittää osoittaa, että se on kommutatiivinen aliryhmä, koska luennolla näytettiin, että $SO(3)$:n torus \mathbb{T}^1 on jopa maksimaalinen kommutatiivinen aliryhmä. Mutta kommutatiivisuus säilyy tietenkin ryhmähomomorfismissa, joten todistus on valmis.

c) $x \in \mathbf{Z}(SU(2)) \implies F(x) \in \mathbf{Z}(F(SU(2))) = \mathbf{Z}(S = (3)) = \{1\}$, joten $\mathbf{Z}(SU(2)) \subset \{\pm 1\}$, joka kelpaa.