



1. Ratkaise edellisen kierroksen tehtävä numero 8 (Invariantti mitta tavalliselle pallolle differentiaalimuotojen avulla.) Käytössäsi on malliratkaisu! Piirrä kuva ja tulkitse laskussa esiintyneet käsitteet geometrisesti.

Ratkaisu: Ks. kierros 10.

2. ja 3. Johda Haarin mitta ryhmälle $SU(2)$. (Ei vaikea, enemmän pisteitä vain!)

Ohje: $SU(2) \sim S_3 \subset \mathbb{R}^4$ (Muista, miksi ja miten. Voit perustella lokaalia parametrisointiakin (ks alla)).

Lokaali parametrisointi: $F :]0, \pi[\times]0, \pi[\times]0, 2\pi[\rightarrow \mathbb{R}^4 : (\theta, \varphi, \psi) \mapsto (x_1, x_2, x_3, x_4)$, missä

$$\begin{aligned}x_1 &= \cos \theta \\x_2 &= \sin \theta \cos \varphi \\x_3 &= \sin \theta \sin \varphi \cos \psi \\x_4 &= \sin \theta \sin \varphi \sin \psi\end{aligned}$$

Laske $F^*\omega$, missä

$$\omega = \sum_{i=1}^4 (-1)^{i-1} x_i dx_1 \wedge \cdots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \cdots \wedge dx_4.$$

Tulos on $\sin^2 \theta \sin \varphi d\theta \wedge d\varphi \wedge d\psi$. Mitta on siis:

Ratkaisu: Oleellissti kutenb edellinen tehtävä¹

Tätä voi yksinkertaistaa, kun integroitavana on **keskusfunktio**: Ryhmässä määritelty funktio on *keskusfunktio*, mikäli se saa saman arvon kaikissa samaan konjugaattiluokkaan kuuluvissa pisteissä eli on invariantti konjugaatioiden suhteen: $f(x) = f(gxg^{-1})$ kaikilla $x, g \in G$. Toisin sanoen keskusfunktio on itse asiassa määritelty konjugaattiluokkien joukossa. Ryhmän $SU(2)$ alkioit ovat kaikki diagonlisoituvia matriiseja, itse asiassa jokaisella $x \in SU(2)$ on olemassa $g \in SU(2)$ siten, että

$$gxg^{-1} = \begin{bmatrix} e^{i\phi} & 0 \\ 0 & e^{-i\phi} \end{bmatrix}.$$

Ryhmän $SU(2)$ keskusfunktion arvo kohdassa $x = \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ -\bar{\beta} & \bar{\alpha} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 + ix_2 & x_3 + ix_4 \\ -x_3 + ix_4 & x_1 - ix_2 \end{bmatrix}$ riippuu siis ainoastaan x :n ominisarvoista, jotka ovat yksikkö-kompleksilukuja ja toistensa kompleksikonjugatteja. Itse asiassa $f(x)$ riippuu ainoastaan niiden summasta eli x :n jäljestä, sillä $gxg^{-1} = \begin{bmatrix} e^{i\phi} & 0 \\ 0 & e^{-i\phi} \end{bmatrix}$ ja $\begin{bmatrix} e^{-i\phi} & 0 \\ 0 & e^{i\phi} \end{bmatrix}$ ovat konjugaatti- ekvivalentit., onhan jälkimmäinen $h(gxg^{-1})h^{-1}$, missä h on $\begin{bmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{bmatrix}$. Koska $\text{Tr } x = e^{-i\phi} + e^{i\phi} \in [-2, 2] \subset \mathbb{R}$, niin on siis jokainen $SU(2)$:n keskusfunktio muotoa $f(\frac{1}{2} \text{Tr } x) = f(\text{Re } \alpha) = f(x_1) = f(\cos \theta)$.

¹Kirja sivut 130-132.

Integroituvan **keskusfunktion** $f(\cos \theta)$ integraali ryhmän $SU(2)$ Haarin mitan suhteen on siis

$$\begin{aligned} \int_{SU(2)} f(x) dx(\mu) &= \frac{1}{2\pi^2} \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\varphi=0}^{\pi} \sin(\varphi) \int_{\psi=0}^{2\pi} f(\cos \theta) \sin^2 \theta d\theta d\varphi d\psi \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{\theta=0}^{\pi} f(\cos \theta) \sin^2 \theta d\theta \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-1}^1 f(t) \sqrt{1-t^2} dt. \end{aligned}$$

4. Ratkaise edellisen kierroksen tehtävä numero 9: Käytössäsi on kaikki ”Lineaariset Lien ryhmät”-kurssin tiedot. Osoita, että lineaarisen Lien ryhmän $G \subset M^{n \times n}$ Lien algebra on

$$\mathfrak{g} = \{X \in M^{n \times n} \mid \exp(tX) \in G \text{ kaikille } t \in \mathbb{R}\}.$$

Ratkaisu: Ks. kierros 11.

5. Olkoon A neliömatriisi. Todista, että matriisifunktio $t \mapsto \gamma(t) = \exp(tA)$ toteuttaa differentiaaliyhtälön $\gamma'(t) = A\gamma(t)$ ja alkuehdon $\gamma(0) = I$ eikä muita ratkaisuja ole.

Ratkaisu: a) Differentiaaliyhtälö: Derivoidaan $\gamma(t) = \exp(tA)$. Koska kyseessä on reaaliuuttujan funktio, voidaan laskea

$$\begin{aligned} \gamma'(t) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\exp((t+h)A) - \exp(tA)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\exp(tA)\exp(hA) - \exp(tA)}{h} \\ &= \exp(tA) \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\exp(hA) - I}{h} = \exp(tA)A = A\exp(tA), \end{aligned}$$

sillä eskponenttifunktion derivaatta kohdassa 0 on identtinen kuvaus.

Toinen tapa olisi vedota useamman muuttujan ketjusääntöön ja siihen, että eksponenttikuvauksen derivaatta kohdassa A on

$$(D \exp)_A X = \exp A \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(k+1)!} (\text{ad } A)^k X,$$

missä $\text{ad } A X = [A, X] = AX - XA$ ja siis $(\text{ad } A)^2 X = [A, [A, X]]$ jne. Tämä johtaisi tilanteeseen, jossa A :n ja X :n rooleissa olisivat tA ja sA , siis kommutoivat matriisit, jolloin $\text{ad } A X = [A, X] = 0$. Sarjasta jäisi siis vain vakiotermi 1.

b) Alkuehto: $\gamma(0) = \exp(0A) = \exp(0) = I$.

c) Yksikäsitteisyys: Funktiolla $f(t) = \gamma(t) \exp(-tA)$ on derivaatta (tulon derivoimiskaavahan pätee myös matriisitulolle):

$$f'(t) = \gamma'(t) \exp(-tA) + \gamma(t) \exp'(-tA) = A\gamma(t) \exp(-tA) + \gamma(t)(-A) \exp(-tA) = 0,$$

joten se on vakio, siis $f(t) = f(0) = \gamma(0) \exp(-0A) = I$, joten $\gamma(t) \exp(-tA) = I$. \square

6. Käytä edellisen kurssin tietoja todistaaksesi, että ryhmän $SU(2)$ adjungoitu esitys Ad on surjektiivinen ryhmähomomorfismi $SU(2) \rightarrow SO(3)$ ja määrää sen ydin.

Ratkaisu: Lineaarisen ryhmän adjungoitu esitys liittyy alkioon eli matriisiin $g \in G$ konjugoinnin $\text{Ad}_g : G \rightarrow G : h \mapsto ghg^{-1}$. Tehtävän tilanteessa siis adjungoitu esitys liittyy ryhmän $SU(2)$ alkioon eli matriisiin $g \in SU(2)$ konjugoinnin $SU(2) \rightarrow SU(2) : h \mapsto ghg^{-1}$. Edellisellä kurssilla olemme huomanneet, että $SU(2)$ voidaan samastaa yksikkökvaternioiden ryhmään, jolloin $SU(2) \subset (\mathbb{H}^*, \cdot)$ ja että yksikkökvaterniolla

konjugointi on kierto imaginaaristen kvaternioiden avaruudessa $\mathbb{R}i + \mathbb{R}j + \mathbb{R}k \subset \mathbb{H}$, että kaikki kierrot saadaan näin ja saatu kuvaus $SU(2) \rightarrow SO(3)$ on homeomorfismi, jonka ydin on $\pm I$. Riittää siis osoittaa, että kuvaus, joka liittää kaikkien yksikkökvaternioiden ryhmässä $SU(2)$ tapahtuvaan konjugointiin $SU(2) \mapsto SU(2) : h \mapsto ghg^{-1}$ imaginaaristen kvaternioiden avaruudessa $\mathbb{R}i + \mathbb{R}j + \mathbb{R} \sim \mathbb{R}^3$ tapahtuvan konjugoinnin, on isomorfismi. Luonnollisesti avaruuden kierrot voidaan tulkita pelkän yksikköpallon kierroiksi. Imaginaaristen yksikkökvaternioiden joukko $\mathbb{S}_2 = SU(2) \cap \mathbb{R}i + \mathbb{R}j + \mathbb{R}$ on avaruuden $\mathbb{R}i + \mathbb{R}j + \mathbb{R} \sim \mathbb{R}^3$ yksikköpallo, joten tarkasteltava isomorfismiehdokas on kuvaus, joka konjugointiin $SU(2) \mapsto SU(2) : h \mapsto ghg^{-1}$ liittää sen rajoittuman $\mathbb{S}_2 \rightarrow \mathbb{S}_2$. Tietenkin rajoittuman muodostaminen on homomorfismi ja tiedämme, että se on myös surjektio, todettiinhan jo yllä, että kaikki kierrot saadaan näin. Jää todettavaksi injektiiivisyys. Injektiiivisyys puolestaan seuraa siitä, että konjugoinnin muodostamiskuvauksen $SU(2) \rightarrow SO(3)$ ydin on $\pm I$ ja että myös Ad kuvaa $\pm I$ samaksi kuvaukseksi. \square

Tämä liittyy Haarin mitan konstruointiin ryhmälle $SO(3)$, olemmehan edellä juuri konstruoineet rotaatioinvariantin mitan \mathbb{R}^4 :n yksikköpallolle \mathbb{S}_3 eli ryhmälle $SU(2)$. Tulos oli

$$\int_{SU(2)} f(x) dx(\mu) = \frac{1}{2\pi^2} \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\varphi=0}^{\pi} \int_{\psi=0}^{2\pi} f \circ F(\theta, \varphi, \psi) \sin^2 \theta \sin \varphi d\theta d\varphi d\psi,$$

missä F on tehtävien 2 ja 3 parametrisointi. Ad on edellä kuvattu surjektiivinen 2–1-morfismi $SU(2) \rightarrow SO(3)$. ($SO(3)$ on siis topologisena avaruutena sama kuin projektiivinen avaruus \mathbf{Pr}_3). Koska ryhmät $SU(2)$ ja $SO(3)$ ovat ”lokaalisti isomorfiset” on niillä sama Haarin mitta - paitsi että tietenkin tarvitaan kerroin 2, koska toinen ryhmä peittää toisen kahdesti. Kiinnostavampaa on nyt kuitenkin lausua $SO(3)$:n Haarin mitta joissakin tutummissa koordinaateissa, esimerkiksi kiertoakselin ja kiertokulman avulla tai Eulerin kulmien avulla. Mentetelmäksi tarjoutuu myös koordinaatiston vaihto Lien algebran kautta, onhan meillä lauseke Haarin mitalle Lien algebran Lebesguen mitan avulla.

7. Luennolla 7.5. todistettiin, että $\Delta(g) = |\det \text{Ad}(g)|^{-1}$. Todista tämän avulla. että jos $\text{Ad}(G)$ on kompakti, niin G on unimodulaarinen eli sen vasen ja oikeainvariantti mitta ovat sama.

Ratkaisu: Kuvaus Ad on jatkuva homeomorfismi ryhmälle (\mathbb{C}^*, \cdot) . Sen kuvajoukko on siis multiplikatiivisen ryhmän aliryhmä ja oletuksen mukaan kompakti, siis $\subset \{\lambda \mid |\lambda| = 1\}$. Siis $\Delta(g) = |\det \text{Ad}(g)|^{-1} = 1$. \square

8. Olkoon $\mathcal{V} = M^{p \times q} = \{p \times q\text{-matriisit}\}$. Olkoon $A \in GL(p, \mathbb{R})$ ja $B \in GL(q, \mathbb{R})$. Kuvaus

$$T : \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{V} : X \mapsto AXB$$

on vektoriavaruus-endomorfismi eli lineaarikuvaus avaruudelta itselleen. Määrittää sen determinantti.

Ratkaisu: Yhden sarakkeen kertominen on lineaarikuvaus, jonka determinantti on $\det A$, samoin rivin kertominen oikealta antaa $\det B$. Siis koko kuvauksen determinantti on $(\det A)^p (\det B)^q$.

9. (jatkoa)

Olkoon G muotoa

$$g = \begin{bmatrix} A & C \\ 0 & B \end{bmatrix}, \quad A \in \text{GL}(p, \mathbb{R}), B \in \text{GL}(q, \mathbb{R}), C \in M^{p \times q}$$

olevien $n \times n$ -matriisien ryhmä, missä $n = p + q$.

Määää Lie algebra \mathfrak{g} , adjungoitu esitys ad ja modulifunktio Δ .

Ratkaisu: Huomatan aluksi, että tietenkin G muodostuu neliömatriiseista, joten $p = q$. Monistossa G pisteen I kautta kulkevan polun derivaatat ovat tietenkin juuri muotoa $t \mapsto g = \begin{bmatrix} X & Z \\ 0 & Y \end{bmatrix}$, $X \in M^{p \times p}$, $Y \in M^{q \times q}$, $Z \in M^{p \times q}$ olevat matriisit, joten nämä muodostavat Lie algebran \mathfrak{g} . Koska kyseessä on lineaarinen Lie ryhmä, niin G :n adjungoitu esitys Lie algebrallaan \mathfrak{g} on

$$\text{ad} \begin{bmatrix} A & C \\ 0 & B \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} X & Z \\ 0 & Y \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} A & C \\ 0 & B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X & Z \\ 0 & Y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & C \\ 0 & B \end{bmatrix}^{-1}.$$

Etsitty modulifunktio on siis edellisen tehtävän mukaan $\Delta(g) = |\det Ad_g| = |\det Ad_g| = (\det \begin{bmatrix} A & C \\ 0 & B \end{bmatrix})^0 = 1$.